

Inwestor: Powiatowy Zarząd Dróg w Kole Ul. Toruńska 200 62-600 Koło	Jednostka Projektowa: MS BIURO PROJEKTOWE MICHAŁ SROKA ul. Borowa 4 62-200 Gniezno	Nr. Egz.:  Data: 01.2023
<p align="center"><b>PRZEBUDOWA UL. ŁĄKOWEJ W KŁODAWIE</b>  <b>STAŁA ORGANIZACJA RUCHU</b></p>		
<p align="center"><b>Lokalizacja inwestycji:</b>  <b>Województwo: wielkopolskie</b>  <b>Powiat: kolski</b>  <b>Gmina: Kłodawa</b>  <b>Miejscowość: Kłodawa</b>  <b>Wykaz działek, na których realizowana jest inwestycja:</b>  <b>DZ. NR : 361/1, 361/2</b>  <b>OBRĘB EWIDENCYJNY 0001 KŁODAWA</b>  <b>JEDNOSTKA EWIDENCYJNA 300906_4 KŁODAWA</b></p>		
Projektant branży drogowej: mgr inż. Michał Sroka Nr uprawnień WKP/0135/POOD/19 Specjalność Inżynierska Drogowa do projektowania bez ograniczeń		Podpis:



## **OPINIE I UZGODNIENIA**













## ZAWARTOŚĆ OPRACOWANIA

I.	OPIS TECHNICZNY.....	11
1.	PRZEDMIOT INWESTYCJI: .....	11
2.	LOKALIZACJA INWESTYCJI .....	11
3.	ISTNIEJĄCE ZAGOSPODAROWANIE TERENU .....	11
3.1.	ISTNIEJĄCA INFRASTRUKTURA TECHNICZNA .....	11
3.2.	ISTNIEJĄCA ZIELEŃ.....	11
4.	PROJEKTOWANE ZAGOSPODAROWANIE TERENU .....	11
4.1.	PODSTAWOWE PARAMETRY TECHNICZNE INWESTYCJI.....	12
5.	ORGANIZACJA RUCHU DROGOWEGO .....	12
5.1.	ZBIORCZE ZESTAWIENIE PROJEKTOWANEGO OZNAKOWANIA PIONOWEGO: .....	12
5.2.	ZBIORCZE ZESTAWIENIE PROJEKTOWANEGO OZNAKOWANIA POZIOMEGO .....	13
6.	PRZEWIDYWANY TERMINY WPROWADZENIA ORGANIZACJI RUCHU.....	13
II.	CZĘŚĆ RYSUNKOWA .....	15
1.	PLAN ORIENTACYJNY, SKALA 1:10 000.....	17
2.	PLAN SYTUACYJNY STAŁA ORGANIZACJA RUCHU, SKALA 1:500 .....	19



## **I. Opis techniczny**

### **1. Przedmiot inwestycji:**

Przedmiotem inwestycji jest: PRZEBUDOWA UL. ŁĄKOWEJ W KŁODAWIE.

Podstawą do opracowania są:

- Umowa z Inwestorem
- Aktualna mapa do celów projektowych w skali 1:500
- Wizja lokalna w terenie
- Obowiązujące normy oraz przepisy
- Warunki techniczne od Inwestora

### **2. Lokalizacja inwestycji**

Inwestycja zlokalizowana jest w pasie drogowym drogi powiatowej nr 3509P w miejscowości Kłodawa – ul. Łąkowa.

### **3. Istniejące zagospodarowanie terenu**

Inwestycja znajduje się na terenie zabudowanym. Droga posiada jedną z MMA ograniczoną krawężnikami. Ponadto na całym odcinku objętym opracowaniem zlokalizowany jest chodnik z kostki betonowej – o bardzo zdegradowanej nawierzchni i zmiennej szerokości.

#### **3.1. Istniejąca infrastruktura techniczna**

Na podstawie mapy zasadniczej do celów projektowych i wizji w terenie stwierdzono występowanie na terenie inwestycji następujących sieci uzbrojenia:

- sieć elektroenergetyczna – oświetlenie uliczne
- sieć wodociągowa
- sieć teletechniczna
- sieć kanalizacji deszczowej

#### **3.2. Istniejąca zielen**

W obszarze inwestycji nie stwierdzono występowanie drzew i krzewów kolidujących z projektowanym zagospodarowaniem.

### **4. Projektowane zagospodarowanie terenu**

Na podstawie wizji lokalnej w terenie oraz mapy do celów projektowych stwierdzono, że na długości odcinka drogi występują trudne warunki projektowe w rozumieniu Rozporządzenia Ministra Infrastruktury w sprawie przepisów techniczno-budowlanych dotyczących dróg publicznych. Trudne warunki wynikają z istniejącego ukształtowania i zagospodarowania terenu (istniejący parkan cmentarza, przyległe pola uprawne położone niżej niż istniejąca droga).

W ramach inwestycji na długości cmentarza zaprojektowano po stronie cmentarza chodnik jednostronny o szerokości 1.50 m oraz miejsca parkingowe równoległe o szerokości 2,50 m. Na pozostałej długości drogi objętej opracowaniem projektuje się poszerzenie istniejących chodników dwustronnych do szerokości 1.80 m netto.

Na długości cmentarza istniejącą jezdnię przesunięto w kierunku granicy pasa drogowego, tak aby było możliwe zlokalizowanie na tym odcinku chodnika i miejsc postojowych po stronie cmentarza. Jezdnię na tym odcinku zaprojektowano o szerokości całkowitej 6,00 m (jezdni o dwóch pasach ruchu szerokości 2,75 m + obustronne poszerzenie o 0,25 m celem lokalizacji wpustów poza pasem przejazdu kół pojazdów). Odwodnienie projektowanych chodników, miejsc parkingowych oraz jezdni odbywać się będzie do istniejącej kanalizacji deszczowej – niezmiennie w stosunku do stanu obecnego.

Przebudowa kolidującej z planowanym zagospodarowaniem terenu sieci podziemnej (sieć teletechniczna) oraz sieci oświetlenia drogowego wykonana zostanie wg odrębnej dokumentacji technicznej.

#### **4.1. Podstawowe parametry techniczne inwestycji**

- kategoria drogi – powiatowa
- klasa techniczna drogi – Z
- szerokość chodnika – zmienna (min. 1,50 m)
- szerokość zjazdów – zmienna
- nawierzchnia chodnika, miejsc postojowych i zjazdów: kostka betonowa gr. 8 cm
- nawierzchnia jezdni - z MMA

#### **5. Organizacja ruchu drogowego**

Projektowane miejsca parkingowe oznakowano znakami pionowymi D-18 z tabliczką T-30a oraz T-3a. Projektowane przejścia dla pieszych oznakowano znakami pionowymi D-6 oraz oznakowaniem poziomym P-10. Przejścia dla pieszych doświetlono za pomocą lamp solarnych dedykowanych dla doświetlenia przejść dla pieszych.

Położenie istniejącego oznakowania pionowego (wskazanego na planie stałej organizacji ruchu) należy odpowiednio skorygować.

##### **5.1. Zbiorcze zestawienie projektowanego oznakowania pionowego:**

<b>ZNAKI PIONOWE</b>				
Lp.	Nr znaku	Nazwa znaku	Ilość	Wielkość znaku/uwagi
1	D-18	Parking	4	Średnie
2	Tabliczka T-30a	Postój pojazdu na chodniku równolegle do krawężnika	2	-
3	Tabliczka T-3a	koniec	2	-
4	D-6	Przejścia dla pieszych	4	Średnie

## 5.2. Zbiorcze zestawienie projektowanego oznakowania poziomego

ZNAKI PIONOWE				
Lp.	Nr znaku	Nazwa znaku	Ilość mb.	Wielkość znaku/uwagi
1	P-10	Przejście dla pieszych	14,00 mb	cienkowarstwowe
2	P-14	Linia warunkowego zatrzymania złożona z prostokątów	14,00 mb	cienkowarstwowe

## 6. Przewidywany terminy wprowadzenia organizacji ruchu

Przewidywany termin wprowadzenia organizacji ruchu do: 31.12.2023r.

Opracował  
**mgr inż. Michał Sroka**  
Nr uprawnień Nr uprawnień WKP/0135/POOD/19



## **II. CZĘŚĆ RYSUNKOWA**

1.	PLAN ORIENTACYJNY, SKALA 1:10 000.....	17
2.	PLAN SYTUACYJNY STAŁA ORGANIZACJA RUCHU, SKALA 1:500 .....	19





**1. Plan orientacyjny, skala 1:10 000**



**2. Plan sytuacyjny stała organizacja ruchu, skala 1:500**